

Tegul T_g - dujų temperatūra

T_s - konvertorio ~~pa~~ vidinio paviršiaus temperatūra

C_{gi} - i -tosios medžiagos koncentracija bendraime dujų sraute

C_{si} - i -tosios medžiagos ^{paviršiuje} koncentracija ~~skaitmen~~

Jeigu ignoruosime šiluminę tarp atblimį kanalą, tai, paįmąmį x ilgio parametris viilgai kanalą, gacime tokis diferencialinis lygis sistema:

$$(5) \quad C(T_s) \frac{\partial T_s}{\partial t} = \lambda \frac{\partial^2 T_s}{\partial x^2} + h(T_g)(T_g - T_s) + \alpha \sum_{j=1}^3 R_j(T_s, \vec{C}_s)$$

$$(6) \quad w \frac{\partial T_g}{\partial x} = h(T_g)(T_s - T_g)$$

$$(7) \quad -w \frac{\partial C_{gi}}{\partial x} = K_{mi}(T_g)(C_{gi} - C_{si}), \quad (i = 1, \dots, 4),$$

pie vis x it, $0 < x < \infty, t > 0$, kur $x=0$ yra vidinio konvertorio laibas; ~~na~~ laibyrims, kad konvertori yra labai ilgas, t. y., ji uima vis intervalą $0 < x < \infty$.

Chemines reakcijas tarp dujų ~~tie~~ pie konvertorio vidinio paviršiaus in dujų bendraime sraute yra aparaoms algebriniui lygtims

$$(8) \quad K_{mi}(T_g)(C_{gi} - C_{si}) = a R_i(T_s, \vec{C}_s), \quad (i = 1, \dots, 4)$$

Čie a yra katalizatoriaus aktyvumo faktoris,

R_j - specifiniai reakcijos greiciai (2)-(4), h - silumos laidumo koeficientas, $C(T_s)$ - lieto liimo specifini silumne, K_{mi} - masės pernešimo koeficientas, w - masės srauto greitis, R - dujų greitis $w = w(t)$.

Funkcija $w(t)$ yra žinoma. Taip pat reikia uždėti kraštinės sąlygas funkcijoms

$$(9) \quad T_s, T_g \text{ ir } \vec{c}_g, \text{ kai } x=0, t>0$$

ir pradinės sąlygos

$$T_s|_{t=0} = T_s^0, \quad \forall x$$

Paprastai T_s^0 yra konstanta

Sistemos (5) - (10) yra panašios į anksčiau nagrinėtą difuzijos - reakcijos sistemą. Tačiau šios atvejo dujų greičio tūris didelis, kad dujų temperatūros difuziją galima ignoruoti.

3. Valdymo problema.

Katalitiniai konvertoriai yra konstruojami turint tikslą minimizuoti teršalų koncentraciją tam tikroje konvertoriaus vietoje, sąlykine $x=L$. Pradinė problema yra šios problemos svarbiausiu ^{variabliu} - išilimo atveju. Variabli dažniausiai įjungiamas, esant žemai temperatūrai, t.y. $T_s = 300^\circ\text{K}$. Esant žemai temperatūrai, reakcijos vyksta ~~lėtai~~ lėtai, todėl konvertoris nepuodžia efektyviai kenksmingų dujų ir nekenksmingas. Tačiau, kad paspartinti konversiją, turėtume pakelti temperatūrą ga tūris $x=0$, sąlykine tūris lėtas:

$$T_s|_{x=0} = 300 + S(t), \quad S(t) \geq 0$$

Funkcija $S(t)$ yra radinama valdymo funkcija.

Ēd nodrošināt prasības būtina panākt
papildomas apstiprināt funkcijai $S(t)$, parvārdēni,

$$(11) \int_0^{t_0} S(t) dt \leq M, \quad S(t) \leq N, \quad \text{hai } 0 \leq t \leq t_0,$$

kur t_0 ir sildyguo ^{laiko} intervalas, M, N - duoto teigiamos konstantos.

Mēsā tiksles - sumāzinti konstantas c_{ij} laikā $x=L$.

Tokāi būdus, mēs noime sumāzinti dydi

$$(12) \sum_{j=1}^3 \lambda_j \int_0^{t_0} c_{ij}(L, t) dt,$$

kur λ_j ir tam tiksles parinkto teigiamos konstantos.

Kiehināam parinktam valdynei $S(t)$ mēs šurime
irpussti sistems (5)-(10), o pēc t_0 apskaidēsti (12) irraish.
Ēj irraish parqurime $J(S)$

$$(13) J(S) = \sum_{j=1}^3 \lambda_j \int_0^{t_0} c_{ij}(L, t) dt$$

ir vadiurime jē tiksles funkcionalu (hai no funkcijā)

Jurime valdyguo funkcijā aish

$$(14) A = \left\{ S(t), 0 \leq t \leq t_0, S(t) - \text{dalimis tolypli}, 0 \leq S(t) \leq N, \int_0^{t_0} S(t) dt \leq M \right\}$$

Tade mēsā vīdāims beš irpussti to hē opti-
malas valdyguo problems:

$$(15) \begin{matrix} \text{minimizēti } J(S) \\ S \in A \end{matrix}$$

4. Supaprastintas modelis

Optimalaus valdymo problemos modelius (5)-(10) nei-
šalauja labai didelį skaičių. Galima ^{modelį} supaprastinti,
įtaisant paprasteses jo sąlygas

Leisime, kad $h(T_g) = 0$, ir kad yra tik
viena medžiaga su koncentracija c ; $c = c_s$ ~~ta~~ vamzdelio
paviršiuje ir $c = c_g$ dujų srante. Tarsime, kad reakcijos
greitis yra

$$R = R(T_s, c_s) = (T_s - 300)c_s$$

Taigi, esant žemai variabilio temperatūrai
reakcijos greitis lygus 0, o ~~ta~~ temperatūrai didėjant
reakcijos greitis didėja. Taip pat ~~ta~~ padalysime, pildysime

$$\lambda = 1, a = 1, \quad C(T_s) = 1, \quad K_{mi} = 1, \quad w = 1$$

$$\text{ir pažymėjęs } T = T_s - 300, \quad u = c_g$$

Sistemos (5)-(8) suvesime į

$$(16) \quad \frac{\partial T}{\partial t} = \frac{\partial^2 T}{\partial x^2} + T c_s$$

$$(17) \quad -\frac{\partial u}{\partial x} = u - c_s$$

$$(18) \quad u - c_s = T c_s$$

Ir paskutinioji lygtis gauname

$$c_s = \frac{u}{1+T}$$

ir, įstatę į (16), (17), gauname

$$(19) \quad \frac{\partial T}{\partial t} = \frac{\partial^2 T}{\partial x^2} + \frac{T}{1+T} u \quad 0 < x < \infty, \quad 0 < t < t_1$$

$$(20) \quad -\frac{\partial u}{\partial x} = \frac{T}{1+T} u \quad 0 < x < \infty, \quad 0 < t < t_1$$

Taip pat turime pradinis sąlygas

$$(21) \quad T(x, 0) = 0$$

ir kraštines sąlygas

$$(22) \quad u(0, t) = u_0 \quad u_0 - \text{teigiama konstanta}$$

$$(23) \quad T(0, t) = S(t),$$

kur u_0 yra dujų koncentracija joms patekiant į konvertori. Taip pat pareibalausime, kad

$$(24) \quad T(x, t) \xrightarrow{x \rightarrow \infty} 0 \quad \text{tolysiai pagal } t \quad 0 \leq t \leq t_0.$$

Formuluojame optimalaus valdymo problemą sistemai (19) - (24), kur

$$(25) \quad J(s) = \int_0^{t_0} u(L, t) dt$$

(19) - (23) ~~problemos~~ ^{uždavinio šlaitiniam} sprendimui galime naudoti iriškines arba neuribotines sąlygas

1) Neištebītiņi sākuma

$$\frac{T_m^{n+1} - T_m^n}{\Delta t} = \frac{T_{m-1}^{n+1} - 2T_m^{n+1} + T_{m+1}^{n+1}}{\Delta x^2} + \frac{T_m^n}{1 + T_m^n} U_m^n$$

$$\frac{U_{m+1}^n - U_m^n}{\Delta x} = - \frac{T_m^n}{1 + T_m^n} U_m^n$$

2) trīstītiņi sākuma

$$\frac{T_m^{n+1} - T_m^n}{\Delta t} = \frac{T_{m-1}^n - 2T_m^n + T_{m+1}^n}{(\Delta x)^2} + \frac{T_m^n}{1 + T_m^n} U_m^n$$

$$\frac{U_{m+1}^n - U_m^n}{\Delta x} = - \frac{1 + T_m^n}{1 + T_m^n} U_m^n$$

Uzdāvījums: Vegul $L = 10$, $t_0 = 4$ in tegul turinam
 šolein $S(t)$ varijantus.

a) $S(t) = 1, \quad 0 \leq t \leq 4$

b) $S(t) = \begin{cases} \frac{1}{2} & 0 \leq t \leq 2 \\ \frac{3}{2} & 2 \leq t \leq 4 \end{cases}$

Pasī žuniam atsejī esant $f(S)$ rībīni māiesni?